

# Metody obliczeniowe

## Laboratorium 2

### Rozwiązywanie równań nieliniowych

**Uwaga:** Instrukcje dotyczące przebiegu zajęć laboratoryjnych zawarte są w części 2 tego dokumentu.

## 1 Część teoretyczna

Metody rozwiązywania równań nieliniowych:

- metoda bisekcji (połowienia)
- reguła falsi
- metoda siecznych
- metoda stycznych (Newtona)
- metoda iteracji prostych (iteracje proste Banacha)
- metoda Pegaza
- metoda Mullera
- metoda Brenta (Matlab, Octave → `fzero`)
- [i in.](#)

Tabela 1: Rzędy zbieżności metod

Metoda	Rząd
bisekcji	1
reguła falsi	1
siecznych	$\frac{1}{2}(1 + \sqrt{5}) \approx 1.62$
Brenta	1.8
Newtona	2
Eulera	3

## 1.1 Metoda bisekcji

Metoda ta polega na iteracyjnym wyznaczaniu coraz mniejszych przedziałów, co do których mamy pewność, że zawierają zero funkcji. Załóżmy, że dana jest funkcja  $f(x)$ , która jest ciągła w przedziale  $[a, b]$  i przyjmuje na jego brzegach wartości o przeciwnych znakach ( $f(a)f(b) < 0$ ). W takim przypadku przedział  $[a, b]$  musi zawierać pierwiastek funkcji. Za przybliżone rozwiązanie możemy uznać punkt leżący w środku przedziału  $[a, b]$ , czyli:

$$c = \frac{a + b}{2} \quad (1)$$

W przypadku gdy  $f(c) = 0$  miejsce zerowe zostało odnalezione. Z reguły jednak  $f(c) \neq 0$  i poszukiwania trzeba kontynuować. Zero będzie znajdować się albo w przedziale  $[a, c]$ , albo w przedziale  $[c, b]$ . Aby wybrać właściwy przedział wystarczy sprawdzić wartość funkcji w punkcie  $c$ . Jeśli  $f(a)f(c) < 0$  kontynuujemy proces w przedziale  $[a, c]$ , jeśli  $f(c)f(b) < 0$  oznacza to, że w następnej iteracji wartość  $c$  będzie trzeba podstawić w miejsce  $a$ . Iteracje można przerywać jeśli odnaleziona wartość  $f(c) < tol$ , gdzie  $tol$  jest zadaną przez nas wartością.

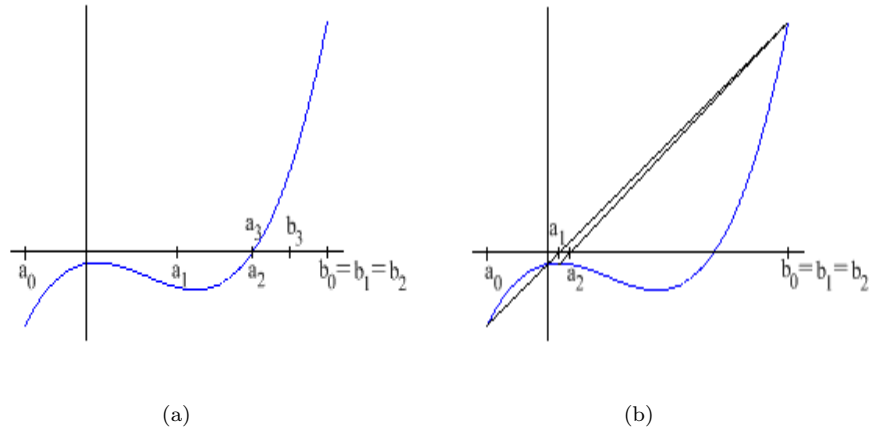
Metoda bisekcji jest wolno zbieżna (zbieżność jest liniowa), gdyż w ogóle nie korzysta z informacji jakie daje kształt funkcji  $f(x)$ . Jej niewątpliwą zaletą jest natomiast to, że jest pewna. Bisekcja sprawuje się dobrze, tam gdzie inne (szybsze) metody mają problemy. W obliczeniach numerycznych jest rzadko używana osobno. Za to często stosuje się ją do początkowego przybliżenia przedziału zawierającego miejsce zerowe funkcji, aby potem skorzystać z szybszych metod.

```
Dane: a, b, M, δ, ε
Wyniki: n, x̄, f(x̄)
fa ← f(a); fb ← f(b);
e ← b - a;
if sgn(fa) = sgn(fb) then
  return error;
end if
for n ← 1 to M do
  e ← e/2;
  c ← a + e; {c = (a + b)/2}
  fc ← f(c);
  if |e| < δ or |fc| < ε then
    return n, c, fc
  end if
  if sgn(fc) ≠ sgn(fa) then
    b ← c; fb ← fc;
  else
    a ← c; fa ← fc;
  end if
end for
```

Algorytm metody bisekcji zapisany w pseudokodzie.

## 1.2 Reguła fałsi

Pierwszym sposobem na to, aby wykorzystać informacje o kształcie funkcji do przyspieszenia zbieżności poszukiwania zera jest aproksymacja funkcji  $f(x)$  za



Rysunek 1: (a) metoda bisekcji; (b) - regula falsi

pomocą linii prostej. W metodzie regula falsi, podobnie jak metodzie połowienia zaczynamy od przedziału  $[a, b]$ , na którym spełniony jest warunek  $f(a)f(b) < 0$ . Przybliżoną wartością pierwiastka w każdym następnym kroku będzie miejsce przecięcia osi OX i linii przechodzącej przez punkty  $(a, f(a))$  i  $(b, f(b))$ , tzn:

$$c = b - \frac{b - a}{f(b) - f(a)} f(b) \quad (2)$$

Jeśli zero znajduje się w przedziale  $[a, c]$  zmienną  $a$  pozostawiamy bez zmian i podstawiamy  $b = c$ ; w przeciwnym przypadku przypisujemy  $a = c$ , z kolei  $b$  pozostaje takie samo.

```

Dane:  $a, b, M, \delta, \epsilon$ 
Wyniki:  $n, \bar{x}, f(\bar{x})$ 
 $fa \leftarrow f(a); fb \leftarrow f(b);$ 
 $e \leftarrow b - a;$ 
if  $\text{sgn}(fa) = \text{sgn}(fb)$  then
  return error;
end if
for  $n \leftarrow 1$  to  $M$  do
   $e \leftarrow e/2;$ 
   $c \leftarrow b - (b - a)/(fb - fa) \cdot fb$ 
   $fc \leftarrow f(c);$ 
  if  $|e| < \delta$  or  $|fc| < \epsilon$  then
    return  $n, c, fc$ 
  end if
  if  $\text{sgn}(fc) \neq \text{sgn}(fa)$  then
     $b \leftarrow c; fb \leftarrow fc;$ 
  else
     $a \leftarrow c; fa \leftarrow fc;$ 
  end if
end for

```

Algorytm regula falsi zapisany w pseudokodzie.

### 1.3 Metoda siecznych

Podobnie jak w metodzie regula falsi, tak i w tej funkcja  $f(x)$  jest aproksymowana linią prostą. Jednak metoda siecznych nie wymaga, aby w każdej iteracji sprawdzać przedział, w którym znajduje się pierwiastek. Aby rozpocząć algorytm wymagane są dwa przybliżenia pierwiastka  $(x_0, x_1)$  i nie musi być spełniony warunek  $f(x_0)f(x_1) < 0$ . Kolejne aproksymowane wartości pierwiastka znajdujemy (podobnie jak w powyższej metodzie) jako miejsce przecięcia się osi OX i linii przechodzącej przez dwie ostatnie aproksymacje pierwiastka  $(x_{k-1}, f(x_{k-1}))$  i  $(x_k, f(x_k))$ .

$$x_{k+1} = x_k - \frac{x_k - x_{k-1}}{f(x_k) - f(x_{k-1})} f(x_k) \quad (3)$$

<p><b>Dane:</b> <math>x_{n-1}, x_n, M, \delta, \epsilon</math>  <b>Wyniki:</b> <math>n, \bar{x}, f(\bar{x})</math>  <math>f_{n-1} \leftarrow f(x_{n-1}); f_n \leftarrow f(x_n);</math>  <b>for</b> <math>n \leftarrow 1</math> to <math>M</math> <b>do</b>  <math>x_{n+1} = x_n - (x_n - x_{n-1}) / (f_n - f_{n-1}) \cdot f_n ;</math>  <math>f_{n+1} = f(x_{n+1}) ;</math>  <math>x_{n-1} \leftarrow x_n; f_{n-1} \leftarrow f_n;</math>  <math>x_n \leftarrow x_{n+1}; f_n \leftarrow f_{n+1};</math>  <b>if</b> <math> x_n - x_{n-1}  &lt; \delta</math> <b>or</b> <math> f_n  &lt; \epsilon</math> <b>then</b>            <b>return</b> <math>n, x_n, f_n;</math>  <b>end if</b>  <b>end for</b></p>
--

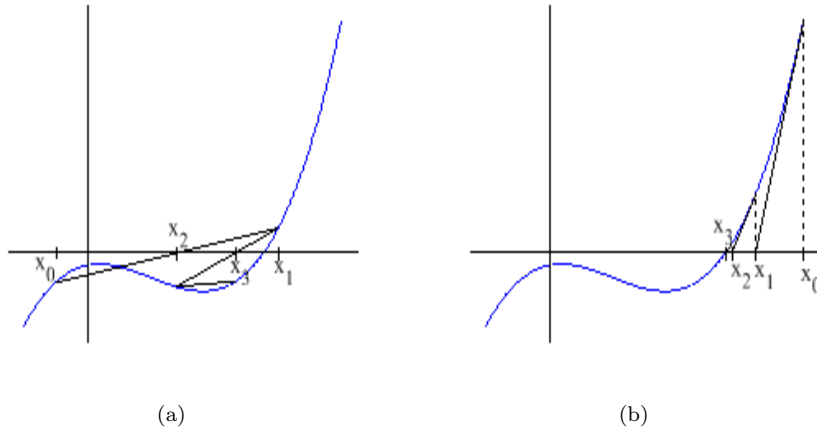
Algorytm metody siecznych zapisany w pseudokodzie.

### 1.4 Metoda stycznych/Newtona

W metodzie Newtona jako aproksymację funkcji  $f(x)$  przyjmujemy styczną do funkcji w  $x_k$ -tym miejscu. Następnym przybliżeniem miejsca zerowego jest przecięcie stycznej z osią OX. Minusem takiego podejścia jest to, że dodatkowo jest wymagana znajomość pochodnej zadanej funkcji. Metoda ta również nie gwarantuje zbieżności procesu. Jest ona jednak najszybszą z podstawowych metod i stąd często sięga się po nią jako pierwszą. Aby obliczyć  $k + 1$ -sze przybliżenie pierwiastka funkcji  $f(x)$  należy zastosować wzór:

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \quad (4)$$

<p><b>Dane:</b> <math>x_0, M, \delta, \epsilon</math>  <b>Wyniki:</b> <math>n, \bar{x}, f(\bar{x})</math>  <math>x_n \leftarrow f(x_0); f_n \leftarrow f(x_n);</math>  <b>if</b> <math> f_n  &lt; \epsilon</math> <b>then</b>            <b>return</b> <math>0, x_n, f_n;</math>  <b>end if</b>  <b>for</b> <math>n \leftarrow 1</math> to <math>M</math> <b>do</b>  <math>x_{n+1} \leftarrow x_n - f_n / f'(x_n);</math>  <math>f_{n+1} \leftarrow f(x_{n+1});</math>  <b>if</b> <math> x_{n+1} - x_n  &lt; \delta</math> <b>or</b> <math> f_{n+1}  &lt; \epsilon</math> <b>then</b>            <b>return</b> <math>n, x_{n+1}, f_{n+1};</math>  <b>end if</b>  <math>x_n \leftarrow x_{n+1};</math>  <math>f_n \leftarrow f_{n+1};</math>  <b>end for</b></p>
---



Rysunek 2: (a) metoda siecznych; (b) - metoda stycznych

Algorytm metody stycznych zapisany w pseudokodzie.

W przeciwieństwie do dwóch pierwszych metod, metody siecznych oraz stycznych nie gwarantują zbieżności.

## 1.5 Warunki stopu

1.  $|x_n - x_{n-1}| < tol_1 \wedge |x_{n+1} - x_n| \geq |x_n - x_{n-1}|$
2. grube stopowanie:  $|x_n - x_{n-1}| < tol_1$
3. grube stopowanie:  $|f(x_n)| < tol_2$

## 1.6 Funkcje biblioteczne Octave: fzero, roots

W programach Octave/Matlab istnieją dwie funkcje służące do znajdowania miejsc zerowych. Pierwsza z nich to **fzero**. Implementuje ona metodę Brenta-Dekкера opublikowaną w roku 1973, która jest połączeniem metod bisekcji, siecznych odwrotnej interpolacji kwadratowej. Najprostszym sposobem jej wywołania jest:

```
>> fzero(fun, x0);
```

fun jest zadaną funkcją, której pierwiastków poszukujemy. Parametr x0 może być wartością skalarną (pierwsze przybliżenie) lub też wektorem dwuelementowym (wtedy elementy wektora **muszą** zawierać pierwiastek). W tym drugim przypadku  $fun(x0(1)) \cdot fun(x0(2))$  musi być mniejsze od zera.

Funkcja

```
>> roots(c);
```

oblicza pierwiastki wielomianu, którego współczynnikami są elementy wektora  $c$ . Przykładowo jeśli interesuje nas znalezienie zer funkcji  $x^5 - 3x^4 + 2x^2 - 9x + 5$  wtedy parametr  $c$  jest wektorem postaci:  $[1 -3 0 2 -9 5]$ .

## 1.7 Zadanie

W programie Octave zapoznaj się z działaniem i sposobami wywoływania poniżej podanych funkcji:

- eval
- sign
- error
- disp

## 2 Ćwiczenia

Wykonaj następujące zadania:

1. Pobierz pliki zgodnie z instrukcjami prowadzącego i zapisz je katalogu o nazwie `Lab2` utworzonym na swoim dysku. Plik `main.m` będzie skryptem, z wnętrza którego będziemy wywoływać wszystkie pisane przez nas funkcje i polecenia.

UWAGA: Nie umieszczamy tych plików w katalogu głównym Octave'a! Aby móc wywołać pliki zmieniamy katalog bieżący ( $\rightarrow$  Laboratorium 0  $\rightarrow$  polecenia `cd`, `pwd`, `dir`).

2. Napisz funkcję `wielomian.m` będącą implementacją wzoru

$$f(x) = x^3 + x^2 - 3x - 3$$

Przy pisaniu funkcji należy użyć operatorów **tablicowego** mnożenia czy potęgowania. W przeciwnym przypadku próba jej wywołania dla wektorów zwróci błąd.

Wywołanie tej funkcji jest umieszczone wewnątrz skryptu `main.m`.

3. Jeśli funkcja `wielomian.m` zostanie napisana poprawnie skrypt `main.m` powinien wygenerować wykres funkcji  $f(x)$  w przedziale  $\langle -3, 3 \rangle$ .

**Uwaga:** Zwróć uwagę na sposób wywołania funkcji `wielomian.m`. Nie jest ona wywoływana w skrypcie `main.m` bezpośrednio. Utworzona jest dodatkowo pomocnicza zmienna `fun` będąca funkcją anonimową. Funkcja anonimowa `fun` przyjmuje jeden argument, który jest następnie przekazywany do funkcji `wielomian`. Ten (wydawałoby się nieco okrutny) sposób obliczania wartości funkcji `wielomian` ma tę zaletę, że w kolejnych liniach kodu pozwala na przekazanie funkcji anonimowej `fun` jako parametr do funkcji `f_bisect` (i kolejnych) wyłącznie poprzez podanie jej nazwy (a więc identycznie jak przekazywane są do funkcji "zwykle" parametry - liczby/macierze). Z kolei wewnątrz funkcji `f_bisect` możemy korzystać z przekazanego parametru `fun` jakby to była normalna funkcja (patrz linie 20, 21 w `f_bisect.m`).

4. Na podstawie wykresu można określić przedział izolacji pierwiastka dodatniego funkcji  $f(x)$ . Będziemy go poszukiwać przy pomocy metod omówionych na wykładzie. Przedział ten jest już zdefiniowany poprzez zmienne `a`, `b` wewnątrz skryptu `main.m`.

5. Uzupełnij kod funkcji implementującej metodę bisekcji. Znajduje się on w pliku `f_bisect.m`. Jej wywołanie wygląda następująco:

```
[y, yc] = f_bisect(fun, a, b, k_max, tol)
```

gdzie

fun	funkcja, dla której szukamy miejsca zerowego
a,b	granice przedziału w którym znajduje się pierwiastek
tol	żądana dokładność
k_max	maksymalna ilość iteracji
c	znalezione przybliżenie pierwiastka
yc	wartość funkcji dla znalezionego przybliżenia pierwiastka

Miejsca, które wymagają uzupełnienia są zaznaczone w kodzie tak jak poniżej:

```
%%% TODO >>>
% Obliczenie kolejnego przybliżenia pierwiastka
% c = ..
%%%<<<<
```

co oznacza, że linię rozpoczynającą się od

```
% c=..
```

należy odkomentować i dokonać w niej implementacji odpowiedniego wzoru, zgodnego z opisem w linii powyżej.

**Uwaga:** Znacznik `%%%TODO >>>` występuje w pliku `f_bisect.m` w **dwóch** miejscach, czyli edytujemy dwie linie funkcji `f_bisect.m`.

W celu uproszczenia algorytmu, jako kryterium stopu zastosowano ostatni warunek z części 1.5.

**Zwróć uwagę** na sposób obliczania wartości funkcji podawanej jako argument do funkcji `f_bisect` przy pomocy funkcji bibliotecznej Octave'a `eval`. Metoda ta będzie wykorzystywana podczas pisania kolejnych funkcji.

6. Porównaj stworzoną funkcję z pseudokodem algorytmu podanym na wykładzie.
7. Skopiuj plik `f_bisect.m` i zmień nazwę kopii na `f_rfalsi.m`. Wzorując się na kodzie metody bisekcji zaimplementuj metodę regula falsi.
8. Skopiuj plik `f_rfalsi.m` i zmień nazwę kopii na `f_secant.m`. Wzorując się na kodzie regula falsi zaimplementuj metodę siecznych.
9. Skopiuj plik `f_secant.m` i zmień nazwę kopii na `f_newton.m`. Wzorując się na kodzie metody siecznych zaimplementuj metodę stycznych. Funkcję należy zdefiniować, tak, aby była zgodna z jej wywołaniem znajdującym się w ostatniej linii skryptu `main`.

W przypadku tej metody wymagane będzie dodatkowo stworzenie funkcji obliczającej pochodną funkcji. W `main.m` do funkcji tej odnosi się zmienna `dfun`. Deklarując `dfun` wzoruj się na anonimowej funkcji `fun`.



10. Porównaj zbieżność poszczególnych metod szukając miejsca zerowego dla tych samych parametrów.
11. Skorzystaj z funkcji omówionych w punkcie 1.6 (`fzero` i `roots`), aby obliczyć pierwiastki równania

$$x^3 + x^2 - 3x - 3 = 0 \quad (5)$$

12. Zaproponuj takie dane wejściowe dla metody stycznych/siecznych, aby dla funkcji posiadającej miejsce zerowe w pobliżu pierwszych/-ego przybliżenia/-żeń metoda nie była zbieżna. Jakie cechy funkcji spowodowały rozbieżność?

Zadanie to można wykonać modyfikując przybliżenie początkowe dla funkcji `fun1` lub definiując inną/ne funkcję/-je w nowym/-ych pliku.

13. Równanie (5) można przekształcić do postaci, która umożliwia wykorzystanie metody iteracji prostej  $x = \Phi(x)$  na kilka sposobów, m.in.:

$$x = \frac{x^3 + x^2 - 3}{3}; \quad x = \sqrt{-x^3 + 3x + 3};$$

$$x = \frac{-x^3 + 3}{x - 3}; \quad x = (-x^2 + 3x + 3)^{\frac{1}{3}}$$

Zbadaj zbieżność metody iteracji prostej dla tych wzorów przyjmując różne przybliżenia początkowe pierwiastka, np:  $x_0 = 1$  lub  $x_0 = 0.1$ .